

## Sformułowanie zadania optymalizacji nieliniowej bez ograniczeń:

Funkcja celu  $f(x)$  :

$$f(x): R^n \longrightarrow R^1$$

Zadanie optymalizacji polega na znalezieniu wektora zmiennych decyzyjnych  $x$ , należącego do zbioru rozwiązań dopuszczalnych  $R^n$

takiego, że dla  $\forall x \in R^n$

$$f(\hat{x}) \leq f(x)$$

Co jest równoznaczne zapisowi:

$$\min_{x \in R^n} f(x) = f(\hat{x})$$

## Zadanie programowania nieliniowego bez ograniczeń

DEFINICJA.

Kierunkiem  $d$  w przestrzeni  $R^n$  nazywamy dowolny  $n$ -wymiarowy wektor kolumnowy. Niech będzie dany punkt  $x \in R^n$  oraz skalar  $\tau \in [0; +\infty)$ . Dowolny punkt  $y \in R^n$  leżący na półprostej wychodzącej z punktu  $x$  w kierunku  $d \neq 0$  będzie wówczas określony zależnością

$$y = x + \tau d$$

LEMAT.

Niech  $f: X \subset R^n \rightarrow R^1$  będzie funkcją różniczkowalną w punkcie  $x^0 \in X$

Załóżmy, że istnieje  $d$ , dla którego:

$$\langle \nabla f(x^0), d \rangle < 0,$$

Wówczas istnieje takie  $\sigma > 0$ , że dla wszystkich  $\tau \in (0, \sigma]$  zachodzi

$$f(x^0 + \tau d) < f(x^0).$$

Dowód: wynika z własności różniczki Gateaux.

## Zadanie programowania nieliniowego bez ograniczeń

**Twierdzenie.** Niech  $f: X \subset R^n \rightarrow R^1$  będzie funkcją różniczkowalną. Jeśli  $x \in X$  minimalizuje funkcję  $f(x)$  tzn.

$$f(\hat{x}) \leq f(x), \quad \forall x \in X,$$

to

$$\nabla f(\hat{x}) = 0$$

Dowód: nie wprost.

Punkt  $\hat{x}$  jest nazywany punktem stacjonarnym.

**Twierdzenie.** Niech  $f: X \subset R^n \rightarrow R^1$  będzie funkcją wypukłą i różniczkowalną. Punkt  $\hat{x} \in X$  stanowi minimum globalne funkcji

$$f(x), \text{ tzn. } f(\hat{x}) \leq f(x),$$

dla każdego  $x \in X$  wtedy i tylko wtedy, gdy  $\hat{x}$  spełnia warunek

$$\nabla f(\hat{x}) = 0$$

Jest to warunek konieczny istnienia ekstremum lokalnego  $f(x)$  w punkcie  $\hat{x}$ .

## Minimum globalne funkcji $f(x)$

**Twierdzenie:**

**Jeśli  $f: X \subset R^n \rightarrow R^1$  będzie funkcją ściśle wypukłą i różniczkowalną, to wektor  $\hat{x} \in X$  spełniający warunek konieczny  $\nabla f(\hat{x}) = 0$  jest jedynym minimum globalnym funkcji  $f(x)$ .**

## Warunki wystarczające optymalizacji dla zadania bez ograniczeń

Funkcja  $f(x)$  jest funkcją ciągłą i dwukrotnie różniczkowalną. Posiada macierz drugich pochodnych (hesjan) -  $A$

Macierz  $A$  posiada ciąg podwyznaczników głównych  $|A_i|$

$$|A_1| = \left| \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(x) \right|$$

$$|A_2| = \begin{vmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(x) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(x) \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(x) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}(x) \end{vmatrix}$$

$$|A_n| = \begin{vmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2}(x) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(x) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n}(x) \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_2}(x) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2^2}(x) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_n}(x) \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_n}(x) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n \partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_n^2}(x) \end{vmatrix}$$

## Warunki stacjonarności dla zadania optymalizacji nieliniowej bez ograniczeń cd.

**Twierdzenie:**

Założono, że  $\hat{x}$  jest punktem stacjonarnym funkcji  $f(x)$ . Wówczas zachodzą poniższe zależności:

1. Jeśli hesjan  $A$  jest dodatnio określony tzn:  $|A_i(\hat{x})| > 0$  dla  $i=1, \dots, n$  to funkcja  $f(x)$  ma minimum lokalne w tym punkcie

2. Jeśli hesjan  $A$  jest ujemnie określony tzn:  $(-1)^i |A_i(\hat{x})| > 0$  dla  $i=1, \dots, n$  to funkcja  $f(x)$  ma maksimum lokalne w tym punkcie

3. Jeśli hesjan  $A$  jest pół-dodatnio określony tzn:  $|A_i(\hat{x})| \geq 0$  dla  $i=1, \dots, n-1$  oraz  $|A_n(\hat{x})| = 0$  bądź hesjan pół-ujemnie określony

$$(-1)^i |A_i(\hat{x})| \geq 0 \text{ dla } i=1, \dots, n-1 \text{ oraz } |A_n(\hat{x})| = 0$$

to nie można rozstrzygnąć o typie ekstremum funkcji  $f(x)$  w tym punkcie

4. Jeśli nie są spełnione warunki 1 i 2 z nieostrymi nierównościami (wówczas hesjan  $A$  nie jest określony) to funkcja  $f(x)$  nie ma ekstremum w punkcie  $\hat{x}$

Warunek stacjonarności:  
poprawić gradient  $\nabla f(x)$  i hesjan  $A$

TWIERDZENIE. Jeśli funkcja  $f(x)$  jest dwukrotnie różniczkowalna, to w każdym jej minimum lokalnym bez ograniczeń spełnione są następujące warunki konieczne optymalności zadania ZPN bez ograniczeń.

$$\nabla f(\hat{x}) = 0 \quad \text{warunek I rzędu}$$

$$d^T A(\hat{x}) d > 0 \quad \text{dla } \forall d \neq 0 \quad \text{warunek II rzędu}$$

$A = \nabla^2 f(\hat{x})$  Macierz  $A$  jest macierzą ściśle dodatnio określoną

•**Warunek I** rzędu jest często nazywany warunkiem stacjonarności, ponieważ oznacza zerowanie się pierwszej pochodnej.

•**Warunek II** rzędu dla funkcji dwukrotnie różniczkowalnych implikuje lokalną wypukłość minimalizowanej funkcji celu.